

# Οργάνωση Υπολογιστών

5 “συστατικά” στοιχεία

-Επεξεργαστής:

datapath (δίοδος δεδομένων) (1) και control (2)

-Μνήμη (3)

-Συσκευές Εισόδου (4), Εξόδου (5) (*Μεγάλη ‘ποικιλία’ !!*)

Συσκευές γρήγορες π.χ. κάρτες γραφικών, αργές π.χ. πληκτρολόγιο.

Για το I/O έχει γίνει η λιγότερη έρευνα .....(I/O busses , I/O switched fabrics ...)

**Ιεραρχία Μνήμης:** καταχωρητές, κρυφή μνήμη (L1), κρυφή μνήμη (L2), κύρια Μνήμη- ΠΟΛΥ ΣΗΜΑΝΤΙΚΟ ΣΤΟΙΧΕΙΟ!

# Αρχιτεκτονικές Συνόλου Εντολών

## Instruction Set Architectures

*Αριθμός εντολών*

*Μορφή Εντολών:*

μεταβλητό ή σταθερό μέγεθος bytes για κάθε εντολή; (8086 1-17 bytes, MIPS 4 bytes)

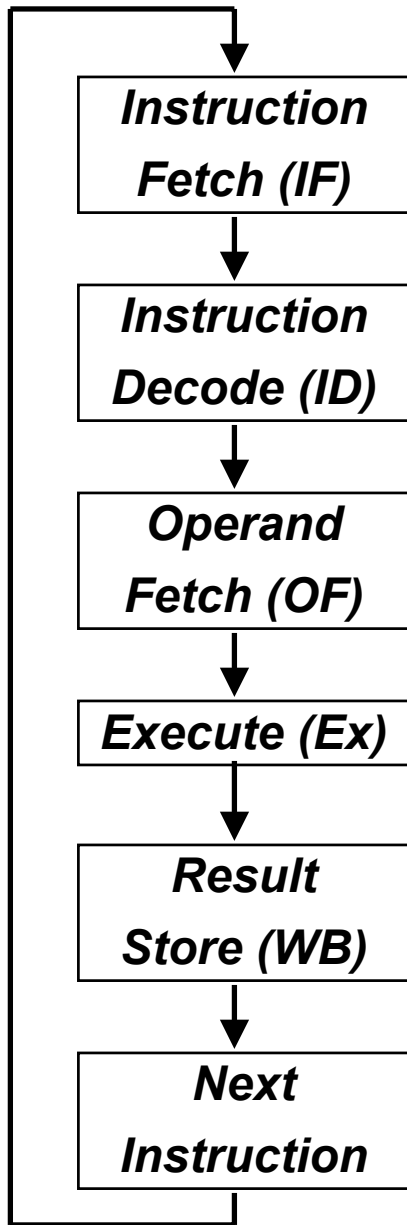
*Πώς γίνεται η αποκωδικοποίηση (ID);*

*Που βρίσκονται τα ορίσματα (operands) και το αποτέλεσμα;*

Μνήμη-καταχωρητές, πόσα ορίσματα, τί μεγέθους;

Ποια είναι στη μνήμη και ποια όχι;

*Πόσοι κύκλοι για κάθε εντολή;*



# Κατηγορίες Αρχιτεκτονικών Συνόλου Εντολών

## (ISA Classes)

1. Αρχιτεκτονικές Συσσωρευτή (accumulator architectures)  
(μας θυμίζει κάτι?)
2. Αρχιτεκτονικές επεκταμένου συσσωρευτή ή καταχωρητών ειδικού σκοπού (extended accumulator ή special purpose register)
3. Αρχιτεκτονικές Καταχωρητών Γενικού Σκοπού
  - 3α. register-memory
  - 3β. register-register (RISC)

# Αρχιτεκτονικές Συσσωρευτή (1)

1η γενιά υπολογιστών: h/w ακριβό, μεγάλο μέγεθος καταχωρητή.

Ένας καταχωρητής για όλες τις αριθμητικές εντολές (συσσώρευε όλες τις λειτουργίες → Συσσωρευτής (*Accum*))

Σύνηθες: 1ο όρισμα είναι ο *Accum*, 2ο η μνήμη, αποτέλεσμα στον *Accum* π.χ. *add 200*

Παράδειγμα:  $A = B + C$

$Accum = Memory(AddressB);$

**Load AddressB**

$Accum = Accum + Memory(AddressC);$

**Add AddressC**

$Memory(AddressC) = Accum;$

**Store AddressA**

Όλες οι μεταβλητές αποθηκεύονται στη μνήμη. Δεν υπάρχουν βοηθητικοί καταχωρητές

# Αρχιτεκτονικές Συσσωρευτή (2)

## **Κατά:**

Χρειάζονται πολλές εντολές για ένα πρόγραμμα

Κάθε φορά πήγαινε-φέρε από τη μνήμη

(? Κακό είναι αυτό)

Bottleneck ο Accum!

## **Υπέρ:**

Έυκολοι compilers, κατανοητός προγραμματισμός,  
εύκολη σχεδίαση h/w

**Λύση;** Πρόσθεση καταχωρητών για συγκεκριμένες λειτουργίες  
(ISAs καταχωρητών ειδικού σκοπού)

# Αρχιτεκτονικές Επεκταμένου Συσσωρευτή

Καταχωρητές ειδικού σκοπού π.χ. δεικτοδότηση, αριθμητικές πράξεις

Υπάρχουν εντολές που τα ορίσματα είναι όλα σε καταχωρητές

Κατά βάση (π.χ. σε αριθμητικές εντολές) το ένα όρισμα στη μνήμη.

# Αρχιτεκτονικές Καταχωρητών γενικού σκοπού



## Register-memory

Αφήνουν το ένα όρισμα να είναι στη μνήμη (πχ. 80386)

Load R1, A  
Add R1, B  
Store C, R1

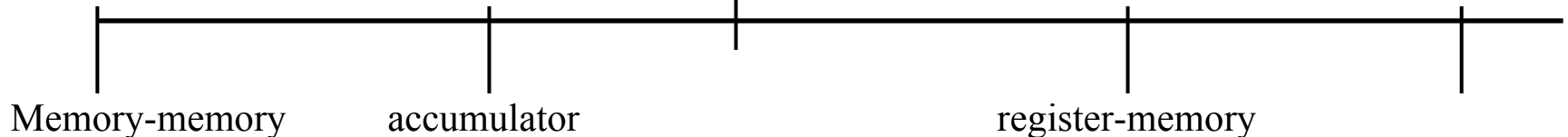
$$A=B+C$$

## Register-register (load store) (1980+)

Load R1, A  
Load R2, B  
Add R3, R1, R2  
Store C, R3

extended-accumulator

register-register



# Αρχιτεκτονική Στοίβας

Καθόλου registers! Stack model ~ 1960!!!

Στοίβα που μεταφέρονται τα ορίσματα που αρχικά βρίσκονται στη μνήμη. Καθώς βγαίνουν γίνονται οι πράξεις και το αποτέλεσμα ξαναμπαίνει στη στοίβα.

Θυμάστε τα HP calculators με reverse polish notation

$$\mathbf{A=B+C}$$

push Address C

push AddressB

add

pop AddressA



Εντολές μεταβλητού μήκους:

1-17 bytes 80x86

1-54 bytes VAX, IBM

Γιατί??

Instruction Memory ακριβή, οικονομία χώρου!!!!

Εμείς στο μάθημα: register-register ISA! (load- store)

1. Οι καταχωρητές είναι γρηγορότεροι από τη μνήμη
2. Μειώνεται η κίνηση με μνήμη
3. Δυνατότητα να υποστηριχθεί σταθερό μήκος εντολών
4. (τα ορίσματα είναι καταχωρητές, άρα ο αριθμός τους (πχ. 1-32 καταχωρητές) όχι δνσεις μνήμης

Compilers πιο δύσκολοι!!!

# Βασικές Αρχές Σχεδίασης (patterson-hennessy COD2e)

1. Η ομοιομορφία των λειτουργιών συμβάλλει στην απλότητα του υλικού (Simplicity favors Regularity)
2. Όσο μικρότερο τόσο ταχύτερο! (smaller is faster)
3. Η καλή σχεδίαση απαιτεί σημαντικούς συμβιβασμούς (Good design demands good compromises)

*Γενικότητες? Θα τα δούμε στη συνέχεια.....*

# MIPS σύνολο εντολών:

Λέξεις των 32 bit (μνήμη οργανωμένη σε bytes, ακολουθεί το μοντέλο big Endian)

32 καταχωρητές γενικού σκοπού - REGISTER FILE

Θα μιλήσουμε για: εντολές αποθήκευσης στη μνήμη (lw, sw)

Αριθμητικές εντολές (add, sub κλπ)

Εντολές διακλάδωσης (branch instructions)

Δεν αφήνουμε τις εντολές να έχουν μεταβλητό πλήθος ορισμάτων- π.χ. add a,b,c **πάντα**:  $a=b+c$

**Θυμηθείτε την 1η αρχή:** *Η ομοιομορφία των λειτουργιών συμβάλλει στην απλότητα του h/w*

Αφού οι καταχωρητές είναι τόσο...«γρήγοροι» γιατί να μην μεγαλώσουμε το μέγεθος του register file?

*2η αρχή: Όσο μικρότερο τόσο ταχύτερο!*

Αν το register file πολύ μεγάλο, πιο πολύπλοκη η αποκωδικοποίηση, πιο μεγάλος ο κύκλος ρολογιού (φάση ID) άρα.....υπάρχει tradeoff

Μνήμη οργανωμένη σε bytes:  
(Κάθε byte και ξεχωριστή  
δνση)  
 $2^{30}$  λέξεις μνήμης των 32 bit (4  
bytes) κάθε μια

Memory [0]	32 bits
Memory [4]	32 bits
Memory [8]	32 bits
Memory [12]	32 bits

$\$s0, \$s1, \dots$  καταχωρητές (μεταβλητές συνήθως)

$\$t0, \$t1, \dots$  καταχωρητές (προσωρινές τιμές)

$\$zero$  ειδικός καταχωρητής περιέχει το 0

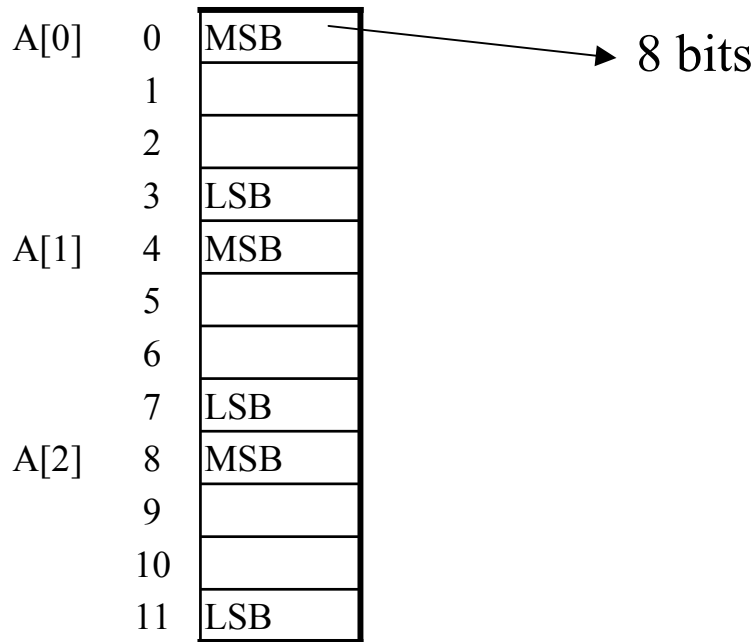
# Big Endian vs Little Endian

**Big Endian:** Η δνση του πιο σημαντικού byte (MSB) είναι και **δνση** της λέξης

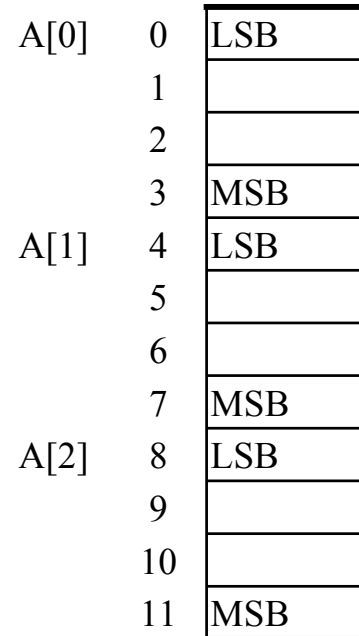
**Little Endian:** Η δνση του λιγότερο σημαντικού byte (LSB) είναι και **δνση** της λέξης

Η λέξη αποθηκεύεται πάντα σε συνεχόμενες θέσεις:  
δνση, δνση+1,...,δνση+3

## BIG\_ENDIAN



## LITTLE\_ENDIAN



## MIPS ISA (βασικές εντολές)

Αριθμητικές εντολές add, sub: πάντα τρία ορίσματα - **ποτέ** δνση μνήμης!

```
add $s1, $s2, $s3    # $s1 = $s2+$s3
```

```
sub $s1, $s2, $s3    # $s1 = $s2-$s3
```

Εντολές μεταφοράς δεδομένων (load-store):

Εδώ έχουμε αναφορά στη μνήμη (πόσοι τρόποι? Θα το δούμε στη συνέχεια)

```
lw $s1, 100($s2) # $s1 = Memory(100+$s2) (load word)
```

```
sw $s1, 100($s2) # Memory(100+$s2) = $s1 (store word)
```

**Παράδειγμα:** υποθέτουμε ότι η μεταβλητή  $h$  είναι αποθηκευμένη στον καταχωρητή  $\$s2$  και η αρχή του πίνακα  $A$  (base address) βρίσκεται στο καταχωρητή  $\$s3$

Ο  $A$  είναι πίνακας 100 λέξεων των 32 bit εκάστη.

Πώς γράφεται το:  $A[12] = h + A[8]$  ;

```
lw $t0, 32($s3)    # temporary reg. $t0 gets A[8]
add $t0, $s2, $t0  # temporary reg. $t0 gets h + A[8]
sw $t0, 48($s3)    # stores h+A[8] back into A[12]
```

# Μορφή Εντολής - Instruction Format

Θυμηθείτε το 1ο κανόνα: *Η ομοιομορφία των λειτουργιών συμβάλλει στην απλότητα του υλικού*

## R-Type

(register type)

<b>op</b>	<b>rs</b>	<b>rt</b>	<b>rd</b>	<b>shamt</b>	<b>funct</b>
<i>6 bits</i>	<i>5bits</i>	<i>5bits</i>	<i>5bits</i>	<i>5bits</i>	<i>6bits</i>

Op: opcode

rs, rt: register source operands

Rd: register destination operand

Shamt: shift amount

Funct: op specific (function code)

**add \$rd, \$rs, \$rt**



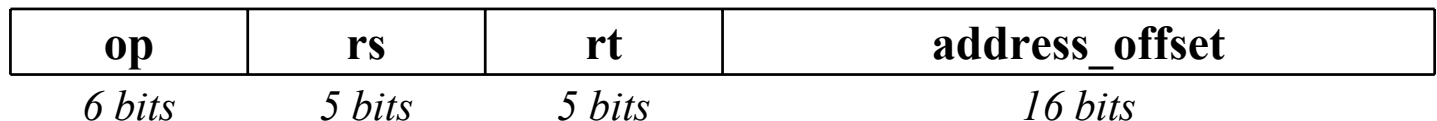
**Ερώτηση:** Μας αρκεί το R-Type?

Τι γίνεται με εντολές που θέλουν ορίσματα διευθύνσεις ή σταθερές? Θυμηθείτε, θέλουμε σταθερό μέγεθος κάθε εντολής (32 bit)

**Απάντηση:** Μάλλον όχι

*Άρα: Η καλή σχεδίαση απαιτεί σημαντικούς συμβιβασμούς (3η αρχή)*

**I-Type:**



**`lw $rt, address_offset($rs)`**

**Τα 3 πρώτα πεδία (op,rs, rt) έχουν το ίδιο όνομα και μέγεθος όπως και πριν**

## Εντολές διακλάδωσης-branching instructions

branch if  
equal     **beq** \$s3, \$s4, L1 # goto L1 if \$s3 equals \$s4

branch if  
!equal    **bne** \$s3, \$s4, L1 # goto L1 if \$s3 not equals \$s4

unconditional  
Jump     **jr** \$t1 # goto \$t1

**..... είναι I-Type εντολές**

**slt** \$t0, \$s3, \$s4 #set \$t0 to 1 if \$s3 is less  
  than \$s4;else set \$t0 to 0

**Όμως:**     **j** L1 # goto L1

**Πόσο μεγάλο είναι το μήκος του address L1;**

**Πόσο «μεγάλο» μπορεί να είναι το άλμα;**

## Απ' ευθείας διευθυνσιοδότηση- Σταθερές

Οι πιο πολλές αριθμητικές εκφράσεις σε προγράμματα, περιέχουν σταθερές: πχ. `index++`

Στον κώδικα του gcc: 52% εκφράσεων έχουν constants

Στον κώδικα του spice: 69% των εκφράσεων!

**Τι κάνουμε με τις σταθερές (και αν είναι > 16bit;)**

**Θέλουμε: `$s3=$s3+2`**

```
lw $t0, addr_of_constant_2($zero)
add $s3,$s3,$t0
```

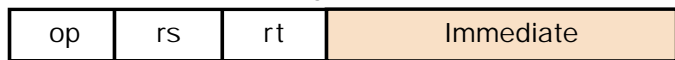
**Αλλιώς: `addi $s3,$s3,2` (add immediate)**

**Όμοια: `slti $t0,$s2, 10 # $t0=1 if $s2<10`**

## Τρόποι Διευθυνσιοδότησης στον MIPS:

1. *Register* Addressing
2. *Base or Displacement* Addressing
3. *Immediate* Addressing
4. *PC-relative* addressing (address is the sum of the PC and a constant in the instruction)
5. *Pseudodirect* addressing (the jump address is the 26 bits of the instruction, concatenated with the upper bits of the PC)

1. Immediate addressing



```
addi $rt,$rs,immediate
π.χ. lui $t0, 255
      slti $t0, $s1, 10
```

I-Type

2. Register addressing



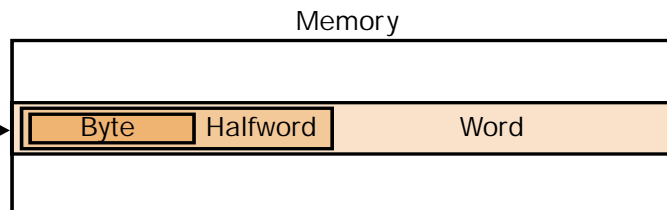
```
add $rd,$rs,$rt
```



R-Type

3. Base addressing

```
π.χ. add $t0, $s1,$s2
```

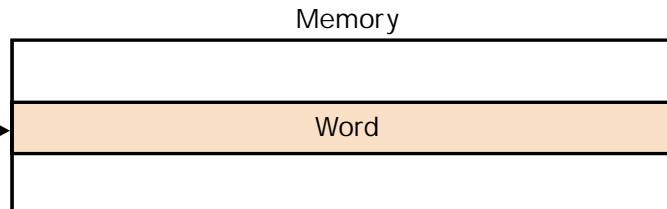
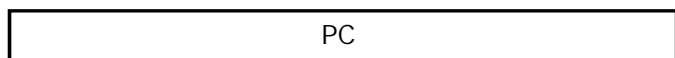


I-Type

```
lw $rt, address($rs)
```

```
π.χ. lw $t1,100($s2)
```

4. PC-relative addressing

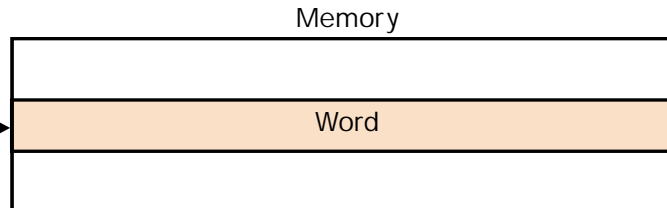
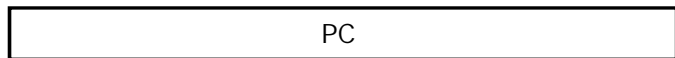
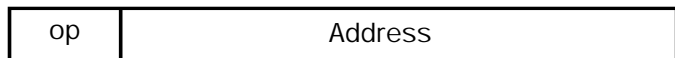


I-Type

```
bne $rs, $rt, address
```

```
π.χ. bne $s0,$s1,L2
```

5. Pseudodirect addressing



J-Type

```
j address # goto (4 x address) (0:28)-(29:32) (PC)
```

Επεξεργαστής	Αριθμός καταχωρητών γενικού σκοπού	Αρχιτεκτονική	Έτος
EDSAC	1	accumulator	1949
IBM 701	1	accumulator	1953
CDC 6600	8	load-store	1963
IBM 360	16	register-memory	1964
DEC PDP-8	1	accumulator	1965
DEC PDP-11	8	Register-memory	1970
Intel 8008	1	accumulator	1972
Motorola 6800	2	accumulator	1974
DEC VAX	16	register-memory, memory-memory	1977
Intel 8086	8	extended accumulator	1978
Motorola 68000	16	register-memory	1980
Intel 80386	8	register-memory	1985
MIPS	32	load-store	1985
HP PA-RISC	32	load-store	1986
SPARC	32	load-store	1987
PowerPC	32	load-store	1992
DEC Alpha	32	load-store	1992